

# Fiche de cours: Théorèmes principaux d'intégration

Dans cette fiche de cours  $\lambda$  dénotera la **mesure de Lebesgue** bien que les théorèmes énoncés s'appliquent à d'autres espaces mesurés.

## 1 Théorèmes d'interversion de la limite et de l'intégrale

Les deux principaux Théorèmes d'interversion limite-intégrale sont les suivants.

### 1.1 Théorème de la convergence monotone

**Théorème 1.1.** Soit  $(f_n)_{n \geq 1}$  suite de fonctions telles que pour tout  $n \geq 1$ ,  $f_n : E \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$  est mesurable et positive. Si pour tout  $x \in E$  et pour tout  $n \in \mathbb{N}^*$  :  $f_n(x) \leq f_{n+1}(x)$  alors

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \int_E f_n d\lambda = \int_E \lim_{n \rightarrow +\infty} f_n d\lambda. \quad (1.1)$$

Notons qu'il n'est pas nécessaire que  $f_n$  soit intégrable. Il n'est donc pas exclu que (1.1) vaille  $+\infty$ .

#### 1.1.1 Exemple simple

**Exemple 1.2.** Considérons la suite de fonctions  $(f_n)_{n \geq 1}$  définie pour tout  $n \in \mathbb{N}^*$  et pour tout  $x \in \mathbb{R}$  par  $f_n(x) = \frac{x^n}{1+x^n} \mathbb{1}_{[1,2]}(x)$ . Calculer  $\int_1^2 f_n(x) dx$  n'est pas immédiat. Cependant on peut remarquer que à  $x$  fixé  $f_n(x) \leq f_{n+1}(x)$ . En effet:

$$\begin{aligned} \frac{x^{n+1}}{1+x^{n+1}} - \frac{x^n}{1+x^n} &= \frac{x^{n+1}(1+x^n) - x^n(1+x^{n+1})}{(1+x^{n+1})(1+x^n)} \\ &= \frac{x^{n+1} - x^n}{(1+x^{n+1})(1+x^n)} \end{aligned}$$

Le signe de cette expression est déterminé par le numérateur. Or pour  $x \in [1, 2]$  :  $x^{n+1} \geq x^n$ . Par continuité la suite de fonction  $(f_n)_{n \geq 1}$  est mesurable. Le théorème de Beppo-Lévy nous permet dès lors de calculer immédiatement la valeur de  $\int_1^2 f_n(x) dx$  à la limite. En effet pour tout  $x \in [1, 2]$

$$\begin{aligned} f_n(x) &= \frac{x^n}{1+x^n} \\ &\underset{+\infty}{\sim} \frac{x^n}{x^n} = 1. \end{aligned}$$

Par conséquent:

$$\begin{aligned} \lim_{n \rightarrow +\infty} \int_1^2 f_n(x) dx &\stackrel{\text{CVM}}{=} \int_1^2 \lim_{n \rightarrow +\infty} f_n(x) dx \\ &= \int_1^2 1 dx = 1. \end{aligned}$$

### 1.1.2 Application à l'inversion somme-intégrale

Une conséquence directe du Théorème est le résultat suivant

**Théorème 1.3.** *Pour toute suite de fonctions positives mesurables  $(f_n)_{n \geq 1}$  on a*

$$\int_E \sum_{n=1}^{\infty} f_n(x) dx = \sum_{n=1}^{\infty} \int_E f_n(x) dx.$$

En effet, on définit pour tout  $N \in \mathbb{N}^*$   $S_N(x) = \sum_{n=1}^N f_n(x)$ . Puisque pour tout  $x \in E$  et pour tout  $n \geq 1$   $f_n(x)$  est positive on a que  $(S_N)_{N \geq 1}$  est positive. On a alors

$$\begin{aligned} \sum_{n=1}^{\infty} \int_E f_n(x) dx &= \lim_{N \rightarrow \infty} \sum_{n=1}^N \int_E f_n(x) dx \\ &= \lim_{N \rightarrow \infty} \int_E \sum_{n=1}^N f_n(x) dx \\ &\stackrel{\text{CVM}}{=} \int_E \lim_{N \rightarrow \infty} \sum_{n=1}^N f_n(x) dx \\ &= \int_E \sum_{n=1}^{\infty} f_n(x) dx. \end{aligned}$$

## 1.2 Théorème de la convergence dominée

**Théorème 1.4.** *Soit  $(f_n)_{n \geq 1}$  suite de fonctions intégrables, définies sur  $E$  et à valeurs réelles, qui converge  $\lambda$ -presque partout vers une fonction mesurable  $f$ . On suppose de plus qu'il existe une fonction mesurable  $g$  vérifiant  $|f_n(x)| \leq g(x)$  pour  $\lambda$ -presque tout  $x \in E$ . Alors  $f$  est intégrable et*

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \int_E f_n d\lambda = \int_E \lim_{n \rightarrow +\infty} f_n d\lambda. \quad (1.2)$$

Contrairement au théorème précédent, le théorème de la convergence dominée indique que (1.2) est finie, au prix de l'hypothèse que la suite est "dominée".

### 1.2.1 Exemple pour lequel on peut appliquer les deux Théorèmes

**Exemple 1.5.** *Considérons la suite de fonctions  $(f_n)_{n \geq 1}$  définie pour tout  $n \in \mathbb{N}^*$  et pour tout  $x \in \mathbb{R}$  par  $f_n(x) = \frac{1}{x^{1/2n}} \mathbb{1}_{]0,1[}$ . Il n'est pas dur de voir que pour tout  $x \in ]0,1[$   $(f_n(x))_{n \geq 1}$  est croissante. En*

particulier  $f_n(x) \leq \lim_{n \rightarrow +\infty} f_n(x) = 1$  pour tout  $n \in \mathbb{N}^*$  qui est bien sûr intégrable sur  $]0, 1[$ . Par conséquent on peut appliquer l'un ou l'autre des théorèmes et on obtient

$$\begin{aligned} \lim_{n \rightarrow +\infty} \int_0^1 \frac{1}{x^{1/2n}} dx &\stackrel{Th}{=} \int_0^1 \lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{1}{x^{1/2n}} dx \\ &= \int_0^1 1 dx = 1. \end{aligned}$$

### 1.2.2 Exemple pour lequel seul le Théorème de la convergence monotone fonctionnelle

**Exemple 1.6.** Considérons la suite de fonctions  $(f_n)_{n \geq 1}$  définie pour tout  $n \in \mathbb{N}^*$  et pour tout  $x \in \mathbb{R}$  par  $f_n(x) = \min\left(n, \frac{1}{\sqrt{x}}\right) \mathbb{1}_{]0, 1[}$ . Il est alors impossible de trouver une fonction  $g$  intégrable sur  $]0, 1[$  vérifiant pour tout  $n$   $|f_n(x)| \leq g(x)$ . En effet pour tout  $x$  suffisamment proche de 0 (disons  $x \in ]0, \epsilon[$ ) il existe  $n_\epsilon$  tel que  $f_{n_\epsilon}(x) = n_\epsilon$ . Cette valeur de  $n_\epsilon$  augmente à mesure que  $\epsilon$  décroît et on peut prendre  $\epsilon$  aussi petit qu'on veut. Ainsi peu importe la valeur de  $g(x)$ , on aura toujours pour  $\epsilon$  suffisamment petit:  $f_{n_\epsilon}(x) = n_\epsilon \geq g(x)$ . En revanche, il est aisé de voir que pour tout  $x$  fixé  $f_n(x) \leq f_{n+1}(x)$ . Par conséquent on peut appliquer le Théorème de convergence monotone et:

$$\begin{aligned} \lim_{n \rightarrow +\infty} \int_0^1 \min\left(n, \frac{1}{\sqrt{x}}\right) dx &\stackrel{CVM}{=} \int_0^1 \lim_{n \rightarrow +\infty} \left(n, \frac{1}{\sqrt{x}}\right) dx \\ &= \int_0^1 \frac{1}{\sqrt{x}} dx = 2. \end{aligned}$$

### 1.2.3 Exemple pour lequel seul le Théorème de la convergence dominée fonctionnelle

**Exemple 1.7.** La suite de fonctions  $(f_n)_{n \geq 1}$  définie pour tout  $n \in \mathbb{N}^*$  et pour tout  $x \in \mathbb{R}$  par  $f_n(x) = \frac{(-x)^n}{n} \mathbb{1}_{]0, 1[}$ . Il est clair que  $f_n$  n'est ni croissante ni décroissante. Cependant pour tout  $x \in ]0, 1[$ :  $|f_n(x)| \leq \frac{1}{n} \leq 1$  qui est intégrable sur  $]0, 1[$ . Par conséquent:

$$\begin{aligned} \lim_{n \rightarrow +\infty} \int_0^1 \frac{(-x)^n}{n} dx &\stackrel{CVD}{=} \int_0^1 \lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{(-x)^n}{n} dx \\ &= \int_0^1 0 dx = 0. \end{aligned}$$

## 2 Théorème sur les intégrales paramétrées

Les deux théorèmes de cette section peuvent être immédiatement déduits du Théorème de convergence dominée. En effet on s'intéresse à la continuité et la dérivabilité de fonctions définies comme des intégrales par rapport à l'une des variables de fonctions à deux variables. La continuité et la dérivabilité étant définies à l'aide de limites, ces problèmes reviennent donc à intervertir limite et intégrale.

### 2.1 Théorème de continuité sous le signe intégrale

**Théorème 2.1.** Soit  $f : E \times I \rightarrow \mathbb{R}$  une fonction mesurable, où  $I \subset \mathbb{R}$  est un intervalle. On suppose que :

- pour tout  $t \in I$ , la fonction  $x \mapsto f(x, t)$  est  $\lambda$ -intégrable ;

- pour presque tout  $x \in E$ , l'application  $t \mapsto f(x, t)$  est continue sur  $I$  ;
- il existe une fonction  $\lambda$ -intégrable  $g$  telle que pour tout  $t \in I$  et presque tout  $x \in X$ ,

$$|f(x, t)| \leq g(x).$$

Alors la fonction

$$F : I \rightarrow \mathbb{R} \\ t \mapsto \int_E f(x, t) dx$$

est continue sur  $I$ .

## 2.2 Théorème de dérivation sous le signe intégrale

**Théorème 2.2.** Soit  $f : E \times I \rightarrow \mathbb{R}$  une fonction mesurable, où  $I \subset \mathbb{R}$  est un intervalle. On suppose que :

- pour tout  $t \in I$ , la fonction  $x \mapsto f(x, t)$  est  $\lambda$ -intégrable ;
- pour presque tout  $x \in E$ , l'application  $t \mapsto f(x, t)$  est de classe  $\mathcal{C}^1$  sur  $I$  ;
- il existe une fonction  $\lambda$ -intégrable  $g$  telle que pour tout  $t \in I$  et presque tout  $x \in E$ ,

$$\left| \frac{\partial f}{\partial t}(x, t) \right| \leq g(x).$$

Alors la fonction

$$F : I \rightarrow \mathbb{R} \\ t \mapsto \int_E f(x, t) dx$$

est de classe  $\mathcal{C}^1$  sur  $I$  et sa dérivée est donnée par

$$F'(t) = \int_E \frac{\partial f}{\partial t}(x, t) dx.$$

## 2.3 Exemple simple

**Exemple 2.3.** On considère la fonction

$$F : [1, +\infty[ \rightarrow \mathbb{R} \\ t \mapsto \int_1^{+\infty} e^{-tx} dx.$$

et on va chercher sa dérivée si elle existe. On vérifie les 3 hypothèses du Théorème de dérivation sous le signe intégrale.

- Soit  $t \geq 1$ , alors  $x \mapsto e^{-tx}$  est évidemment intégrable (on peut invoquer le critère de Riemann par exemple).
- Pour tout  $x \in [0, +\infty[$   $t \mapsto e^{-tx}$  a pour dérivée  $x \mapsto -xe^{-tx}$ . Cette fonction est bien sûr continue et donc la première est  $\mathcal{C}^1$ .

- Enfin l'étape qui est souvent la plus dure: montrons qu'il existe  $g$  intégrable sur  $\mathbb{R}_+$  telle que pour tout  $t \geq 1$  et presque pour tout  $x \in \mathbb{R}_+$ :  $\left| \frac{\partial f(x,t)}{\partial x} \right| \leq g(x)$ . Puisque  $t \geq 1$  on a que  $e^{tx} \geq e^x$  et donc que pour tout  $x \geq 0$ :  $xe^{-tx} \leq xe^{-x}$ .

On a donc par conséquent que

$$\begin{aligned}
 \frac{\partial}{\partial t} F(t) &= \frac{\partial}{\partial t} \int_1^{+\infty} e^{-tx} dx \\
 &\stackrel{TDSSI}{=} \int_1^{+\infty} \frac{\partial}{\partial t} e^{-tx} dx \\
 &= - \int_1^{+\infty} x e^{-tx} dx \\
 &\stackrel{IPP}{=} \left[ \frac{x e^{-tx}}{t} \right]_1^{+\infty} - \int_1^{+\infty} \frac{e^{-tx}}{t} dx \\
 &= \lim_{x \rightarrow +\infty} \left( \frac{x e^{-tx}}{t} \right) - \frac{e^{-t}}{t} - \frac{1}{t} F(t) \\
 &= -\frac{1}{t} (e^{-t} + F(t)).
 \end{aligned}$$

**Remarque 2.4.** Une remarque importante est que continuité et dérivabilité sont des propriétés **locales**. Si l'on veut donc montrer que  $F$  est continue ou dérivable en  $t \in \mathbb{R}$  on peut sans problème restreindre  $F$  à un compact  $[a, b]$  qui contient  $t$ . Il devient alors plus facile de trouver une majoration générale pour  $\frac{\partial f(x,t)}{\partial t}$ .

### 3 Théorème de changement de variables

**Definition 3.1.** Soit  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  une application différentiable. On définit sa matrice Jacobienne comme la matrice  $J_f = \left( \frac{\partial f_i(x)}{\partial x_j} \right)_{i,j}$ .

**Definition 3.2.**  $\Phi : U \rightarrow V$  est un  $\mathcal{C}^1$  difféomorphisme si

- $\Phi$  est bijective.
- $\Phi \in \mathcal{C}^1(U, V)$
- $\Phi^{-1} \in \mathcal{C}^1(V, U)$ .

**Remarque 3.3.** Si  $\Phi$  est injective et  $\det J_\Phi(x) \neq 0$  pour tout  $x \in U$ , alors  $\Phi$  est un difféomorphisme.

**Théorème 3.4.** Soient  $U$  et  $V$  deux ouverts de  $\mathbb{R}^d$  et  $\Phi$  un  $\mathcal{C}^1$  difféomorphisme de  $U$  sur  $V$ . Soit  $f$  définie sur  $V$  et intégrable. Alors

$$\begin{aligned} \int_V f(x) dx &= \int_U f(\Phi(x)) |\det J_\Phi(x)| dx \\ &= \int_{\Phi^{-1}(V)} f(\Phi(x)) |\det J_\Phi(x)| dx. \end{aligned}$$

**Remarque 3.5.** Une propriété importante de la Jacobienne est que

$$J_{\Phi^{-1}} = J_\Phi^{-1}.$$

Dans les exercices où l'on veut faire un changement de variables il y aura deux cas de figure. Ou bien on va vouloir changer le domaine d'intégration  $V$  d'une intégrale car celui ci est trop complexe géométriquement. Un exemple typique est le passage en coordonnées polaires ou sphériques. Ou bien il va nous être donné une intégrale "compliquée"

$$\int_V f \circ \varphi(x) dx$$

mais qui n'est compliquée que parcequ'elle est **composée** avec une application  $\varphi$  qui la complexifie. L'idéal serait de pouvoir s'en débarrasser et c'est précisément ce que nous permet le Théorème de changement de variables. Les difficultés de l'exercice sont les suivantes: Dans le premier cas  $\Phi$  nous est donné mais on doit calculer  $U \equiv \Phi^{-1}(V)$ . Dans le second  $\Phi$  doit être calculé en inversant  $\varphi$ . Il y a donc un calcul d'inverse dans tout les cas. Par étapes:

- Inverser  $\Phi$ .
- Calculer la Jacobienne de  $\Phi$  ou de  $\Phi^{-1}$  et vérifier que  $\Phi$  est injective pour montrer que c'est un  $\mathcal{C}^1$  difféomorphisme.
- Trouver  $U := \Phi^{-1}(V)$ .
- Conclure en calculant l'intégrale.

Une difficulté peut arriver dès lors qu'il existe  $x \in U$  pour lequel  $J_\Phi(x)$  n'est pas inversible. Dans ce cas  $\Phi$  n'est pas un difféomorphisme et il faut se restreindre à un sous ensemble de  $U$ .

### 3.1 Application pas à pas du théorème

Pour simplifier le problème on ne considère que la dimension 2. Soit  $f : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  une fonction intégrable. On veut appliquer le changement de variable  $\Phi : U \rightarrow \phi(U) := V$ . On suppose qu'on connaît  $\Phi^{-1}$  mais pas (encore)  $\Phi$ . Notons que si à l'inverse on connaissait le changement de variables  $\Phi$  les étapes seraient strictement les mêmes en remplaçant le rôle de  $\Phi$  et  $\Phi^{-1}$ .

#### 1. Calculer $\Phi^{-1}$ :

On définit

$$\begin{cases} u_1(x_1, x_2) & := \Phi_1^{-1}(x_1, x_2) \\ u_2(x_1, x_2) & := \Phi_2^{-1}(x_1, x_2) \end{cases}$$

et on réarrange les expressions ci-dessus pour isoler les  $x_i$ . Puisque  $x_1, \dots, x_d \in U$  et que  $\Phi$  est une bijection on obtient ainsi  $\Phi^{-1}$ .

$$\begin{cases} x_1(u_1, u_2) & = \Phi_1(u_1, u_2) \\ x_2(x_1, u_2) & = \Phi_2(u_1, u_2). \end{cases}$$

Notons que  $u$  et  $x$  sont passés du rôle de variables à fonctions lors de cette opération.

#### 2. Calcul de la Jacobienne

#### 3. Vérification que $\Phi$ est bien un $\mathcal{C}^1$ difféomorphisme:

Pour ce faire on vérifie que  $\Phi$  est injective et que pour tout  $(u_1, u_2) \in U$ :

$$\det(J_\Phi(u, v)) \neq 0.$$

#### 4. Déterminer $V := \Phi(U)$ :

C'est l'étape la plus subtile et qui entraîne souvent des erreurs. La méthodologie est la suivante.

- Fixer  $u \in \Phi_1(U)$  puis voir comment varie  $v \in \Phi_2(U)$  en fonction de  $u$ .
- Fixer  $v \in \Phi_2(U)$  puis voir comment varie  $u \in \Phi_1(U)$  en fonction de  $v$ .

Ceci nous donne deux façons (qui parfois sont équivalentes dans les cas les plus simples) d'écrire  $V$ . Suivant les besoins de l'exercice on privilégiera l'une ou l'autre.

#### 5. Conclusion:

On applique alors le Théorème de changement de variables.

### 3.2 Exemple simple

**Exemple 3.6.** On considère la fonction  $f(x, y) = x + y$ , l'intégrale  $\int_0^2 \int_0^1 f(x, y) dx dy$  et le changement de variable

$$\Phi : U = [0, 1] \times [0, 2] \longrightarrow V, \quad \Phi(x, y) = (2x, 3y).$$

On veut appliquer ce changement de variable, résolvons l'exercice par étapes.

- On commence par inverser  $\Phi$ .

$$\begin{cases} u = 2x \\ v = 3y \end{cases}$$

ce qui implique que

$$\begin{cases} x = u/2 \\ y = v/3. \end{cases}$$

Par conséquent pour tout  $(u, v) \in V$  on a  $\Phi^{-1}(u, v) = (u/2, v/2)$ .

- On détermine maintenant l'espace d'arrivée  $V := \Phi(U)$ . Si  $0 \leq x \leq 1$  alors  $0 \leq 2x \leq 2$ . Si  $0 \leq y \leq 2$  alors  $0 \leq 3y \leq 6$  et donc  $\Phi(x, y) \in [0, 2] \times [0, 6]$ . A l'inverse il est facile de montrer que  $\Phi^{-1}(u, v) \in [0, 1] \times [0, 2]$  pour tout  $(u, v) \in [0, 2] \times [0, 6]$  et donc  $V = [0, 2] \times [0, 6]$ .
- La matrice jacobienne de  $\Phi$  vaut

$$J_{\Phi}(u, v) = \begin{pmatrix} \frac{\partial(2u)}{\partial u} & \frac{\partial(2u)}{\partial v} \\ \frac{\partial(3v)}{\partial u} & \frac{\partial(3v)}{\partial v} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}.$$

Donc

$$\det J_{\Phi}(u, v) = 2 \cdot 3 = 6 \neq 0.$$

Il est aisé de montrer que  $\Phi$  est une injection de  $U$  vers  $V$ . On vérifie donc au passage que  $\Phi$  est bel et bien un difféomorphisme.

- On conclue l'exercice. Comme  $f \circ \Phi(x, y) = 2x + 3y$  on a

$$\begin{aligned} \int_0^2 \int_0^1 (x + y) dx dy &= \int_0^6 \int_0^2 (2u + 3v) \cdot 6 du dv \\ &= \int_0^6 \int_0^2 (12u + 18v) du dv \end{aligned}$$

On calcule alors l'intégrale pour conclure.

### 3.3 Exemple: calcul de l'aire d'une ellipse

**Exemple 3.7.** On considère  $\mathcal{D} = \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid \left(\frac{x}{a}\right)^2 + \left(\frac{y}{b}\right)^2 \leq 1 \right\}$ . Cet ensemble est une ellipse de demi-grand axe  $a$  et de demi-petit axe  $b$ . On cherche à calculer

$$\int_{\mathcal{D}} dx dy.$$

On applique le changement de variables

$$\Phi : (r, \theta) \in U \mapsto (ar \cos \theta, br \sin \theta)$$

pour  $U = [0, 1] \times [0, 2\pi]$ .

- On peut montrer facilement que  $\Phi$  est une injection entre  $\mathcal{D}$  et  $U$ , d'où  $\Phi(\mathcal{D}) = U$ .
- On calcule la Jacobienne de  $\Phi$ :

$$J_{\Phi}(u, v) = \begin{pmatrix} a \cos \theta & -ar \sin \theta \\ b \sin \theta & br \cos \theta \end{pmatrix}$$

dont le déterminant est  $abr$  qui est nul presque partout.  $\Phi$  est donc bien un difféomorphisme de  $U$  vers  $\mathcal{D}$  (en omettant le singleton  $0$  de  $r \in [0, 1]$  qui est de toutes façons Lebesgue-négligeable).

Notez que l'on a remplacé l'étape d'inversion de  $\Phi$  par l'inversion de la matrice  $J_{\Phi}$ . On peut à présent conclure l'exercice:

$$\begin{aligned} \int_{\mathcal{D}} 1 dx dy &= \int_{\Phi(U)} 1 dx dy \\ &\stackrel{CDV}{=} \int_U 1 \cdot J_{\Phi}(r, \theta) dr d\theta \\ &= \int_0^{2\pi} \int_0^1 abr dr d\theta \\ &= ab\pi. \end{aligned}$$